

카이스트 '휴보' 미국 DARPA 로보틱스 챌린지 2015 최종 우승

맥슨 하이파워 브러시리스 모터 EC-4pole 을 장착한 DRC-휴보

한국과학기술원(KAIST)이 개발한 휴머노이드 로봇 휴보(HUBO)가 미국방부 산하 방위고등연구계획국(DARPA)이 개최한 세계 재난 로봇 경진 대회인 DARPA 로보틱스 챌린지 2015 에서 세계 각국의 24 개 참가팀과 총 8 개 과제를 겨뤄 44 분 28 초로 최종 우승을 차지했습니다. 맥슨 모터가 장착된 휴보는 다시 한 번 세계 최고의 로봇임을 입증하였습니다.

카이스트 기계공학과 오준호 교수팀은 이달 5 일부터 이틀간 미국 캘리포니아주 포모나에서 열린 DARPA 로보틱스 챌린지 2015 결승전에서 최종 우승을 차지했습니다. DARPA 로보틱스 챌린지(DRC)는 일본 후쿠시마 원전 사고를 계기로 재난 현장에서 활동할 로봇의 필요성을 제기하며 시작되었습니다. DRC 대회는 2013 년 6 월 소프트웨어-기반의 가상 로봇 경쟁과 2013 년 12 월 플로리다 예선을 거쳐 올해 6 월 결승전까지 총 세 번의 경합으로 진행되었습니다.

결승전에는 한국을 비롯하여 미국, 홍콩, 독일, 일본, 이탈리아 등 전 세계 24 개 팀이 올라왔으며, 각 팀의 로봇들은 엔지니어의 도움없이 무선으로 구동되어 60 분 내에 8 가지 미션을 수행하였습니다.

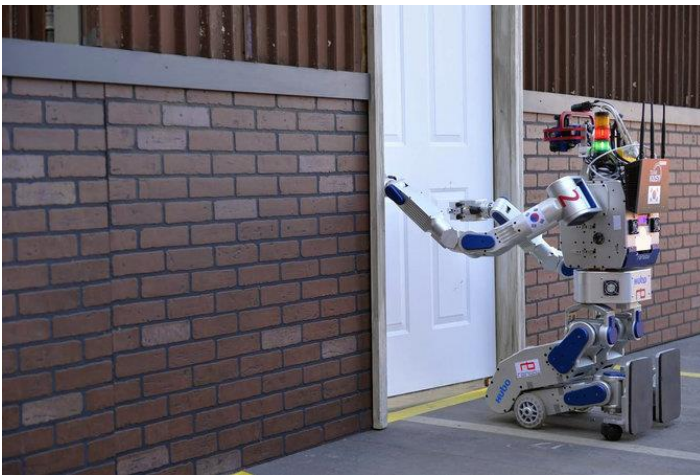
참가 팀은 ▲ 운전하기 ▲ 차에서 내리기 ▲ 문 열고 들어가기 ▲ 밸브 돌리기 ▲ 드릴로 구멍 뚫기 ▲ 돌발미션 ▲ 장애물 돌파하기 ▲ 계단 오르기 등 8 개 과제를 60 분 내에 가장 많이, 가장 빠르게 수행한 성과에 따라 점수를 매겨 순위가 결정되었습니다.

카이스트 팀의 휴보가 모든 미션을 수행하는 데 걸린 시간은 44 분 28 초였으며, 미국 플로리다대학 IHMC 팀의 러닝맨(Running man)이 50 분 26 초, 카네기멜론대학 팀의 타르탄 레스큐(Tartan rescue) 팀이 55 분 15 초로 그 뒤를 이었습니다.

DRC-휴보에는 맥슨 브러시리스 DC 모터 EC-4pole 시리즈와 브러시드 DC 모터 DCX 시리즈 제품이 사용되었습니다. 4 극 마그넷을 사용한 고성능의 하이파워 모터 EC-4pole 과 다이내믹한 성능의 DCX 모터를 사용하여 카이스트 팀은 우수한 성적으로 세계 대회에서 1 위에 올랐으며 한국의 우수한 기술력을 세계에 널리 알릴 수 있었습니다.

Length of this press release: 3057 characters, 482 words

자세한 정보는 다음 주소에서 얻으실 수 있습니다: www.maxonmotor.co.kr



맥슨 브러시리스 모터 EC-4pole
모터를 장착한 DRC-휴보 © 2015
maxon motor Korea



DARPA 로보틱스 챌린지 2015 에서 우승한 카이스트 팀
© 2015 maxon motor korea

maxon motor Korea
27, Banpo-daero 14-gil
Seocho-gu
Seoul, Korea
Tel: +82 2 3486 3441
Fax: +82 2 3486 8836
Info.kr@maxonmotor.com
www.maxonmotor.co.kr

Headquarters
maxon motor ag
Brünigstrasse 220
P.O. Box 263
CH-6072 Sachseln
Tel:+41 41 666 1500
Fax:+41 41 666 16 50
info@maxonmotor.com
www.maxonmotor.com